



R1 Edu U1





Caratteristiche Tecniche

- Altezza, larghezza e spessore: 1210 × 357 × 190 mm
- Peso con batteria: circa 25 kg
- Gradi di libertà totali (motori articolari): 24
- Gradi di libertà per singola gamba: 6
- Gradi di libertà della vita: 2
- Gradi di libertà per singolo braccio: 5
- Gradi di libertà della testa: 2 (solo per la serie R1 Edu)
- Carico massimo del braccio: 2 kg
- Lunghezza gamba (coscia + polpaccio): 0,675 m
- Apertura delle braccia: circa 0,435 m
- "Ampiezza di movimento articolare estesa:
- Articolazione della vita: Y $\pm 150^\circ$, R $\pm 30^\circ$
- Ginocchio: $-10^\circ \sim +148^\circ$
- Anca: Y $\pm 157^\circ$, P $-168^\circ \sim +146^\circ$, R $-60^\circ \sim +100^\circ$
- Cablaggio interno cavo per tutte le articolazioni: Sì
- Encoder articolazioni: doppio + singolo encoder
- Sistema di raffreddamento: raffreddamento ad aria locale
- Alimentazione: batteria al litio
- Potenza di calcolo di base: CPU ad alte prestazioni a 8 core
- Audio standard: altoparlante e array microfoni integrati
- WiFi 6, Bluetooth 5.2: Sì
- Sensore di percezione: telecamera binoculare umanoide
- Dotazione di base:
 - 1 caricatore
 - 1 batteria smart (a innesto rapido)
 - 1 telecomando portatile
 - Autonomia batteria: circa 1 ora
- Aggiornamento OTA intelligente: supportato
- Sviluppo secondario: no
- Accessori robot:
 - Telecomando
 - Caricatore
 - Valigia di trasporto



- Gradi di libertà per gamba: 6; vita: 2; braccio: 5; testa: nessuno
- Dock di espansione integrato con potenza di calcolo da 40Tops per lo sviluppo, incluso supporto ad algoritmi di AI
- Supporta sviluppo di alto e basso livello, fornisce modelli robotici e interfacce di simulazione, e supporta ambienti di simulazione come Isaac SIM
- Fornisce eccellente supporto tecnico, manuali di sviluppo completi e supporto dell'ecosistema
- Sensore di percezione: Telecamera binoculare umanoide

Nota: di default, il supporto protettivo non è incluso.